

必飞越野号

必飞越野号

飞越理想的角度



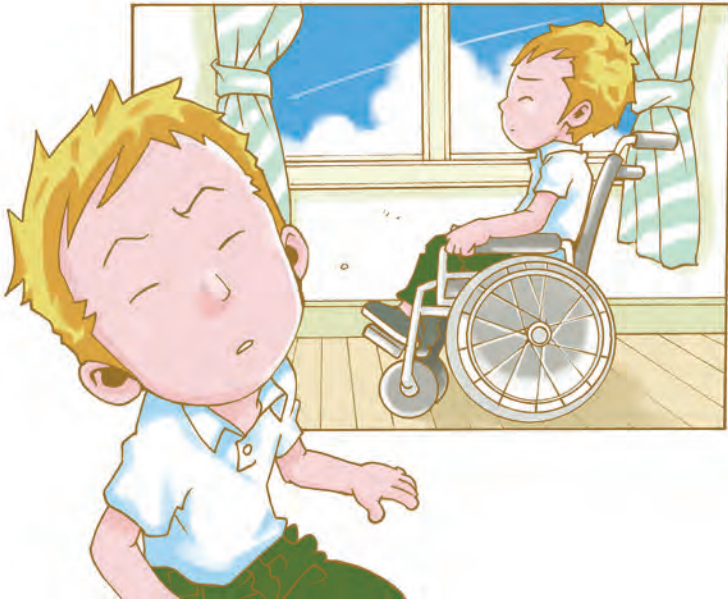
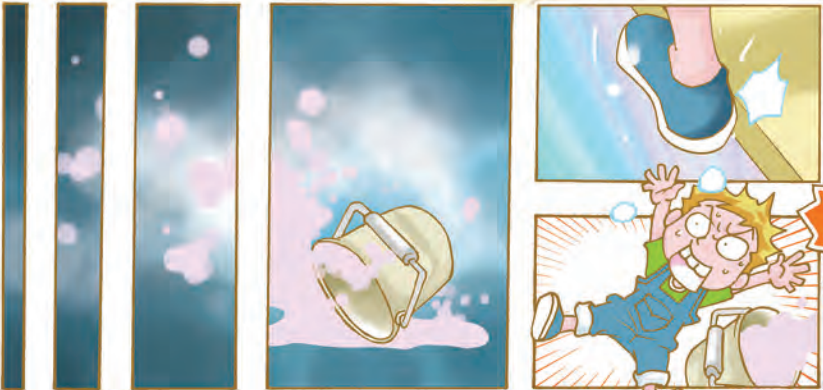
目录

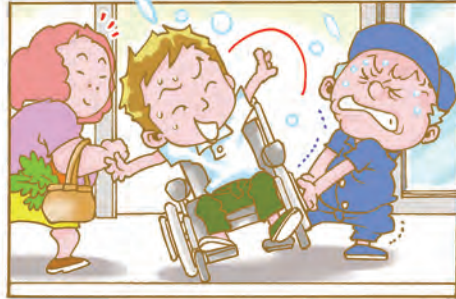
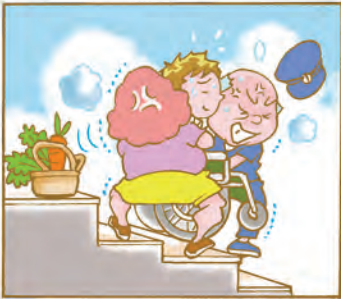
目录.....	P. 1
故事.....	P. 2
启动/关闭.....	P. 16
守则.....	P. 23
提示.....	P. 53
疑问.....	P. 72



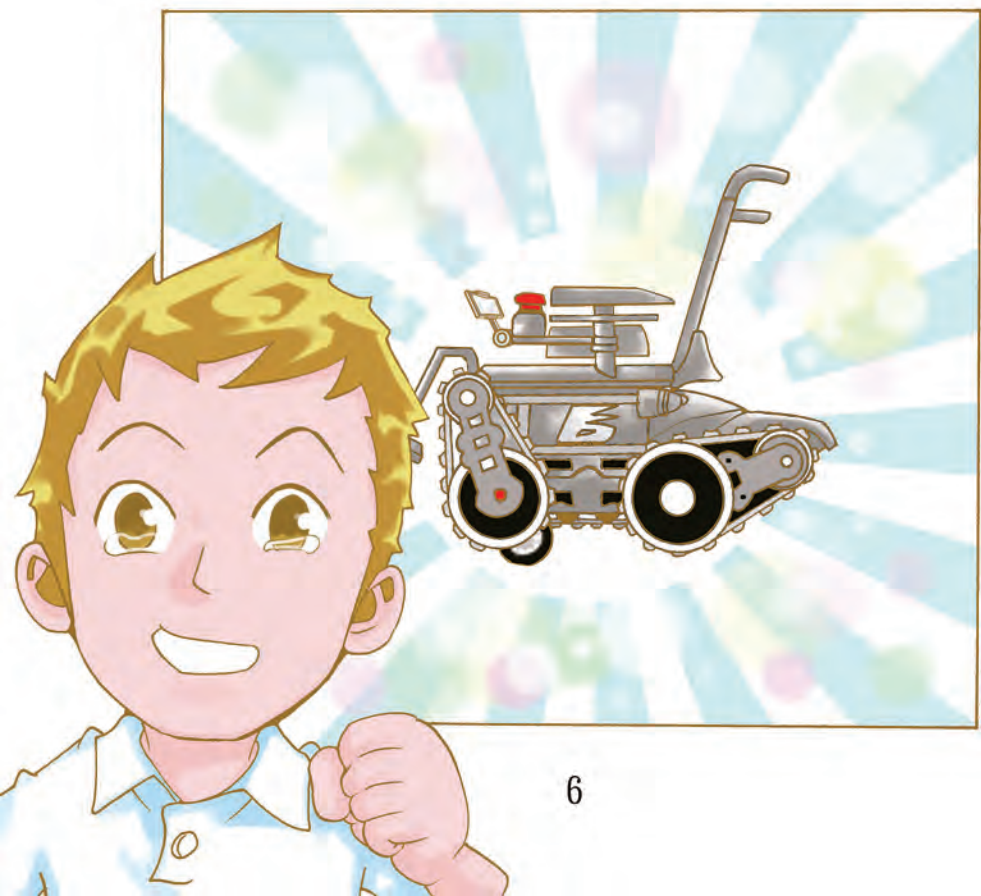
故事

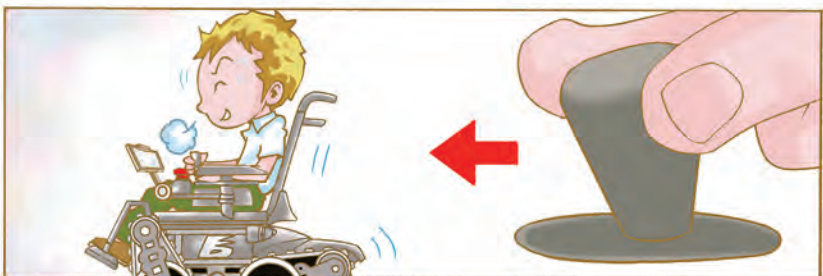
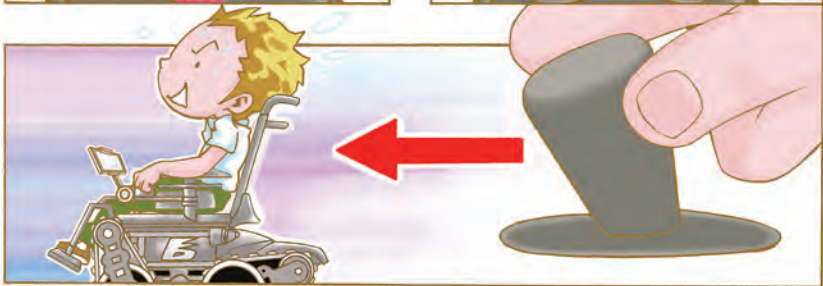
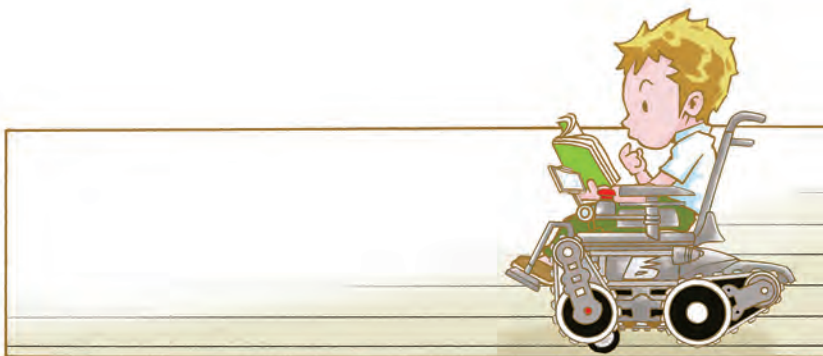


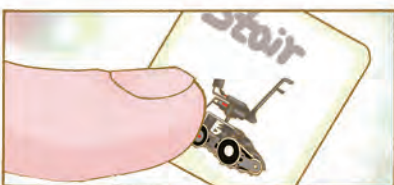
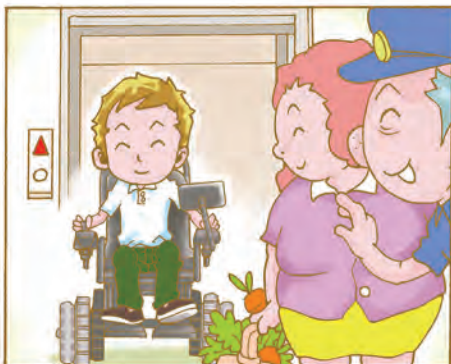


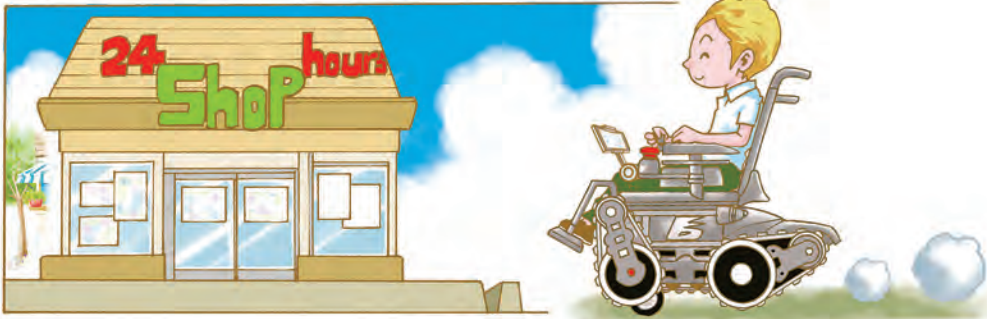
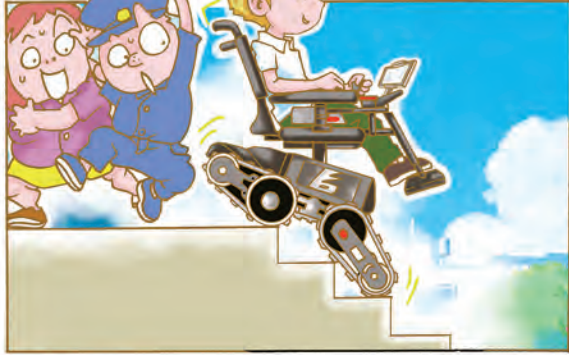


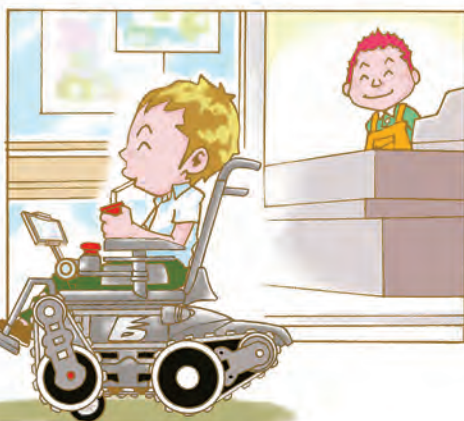
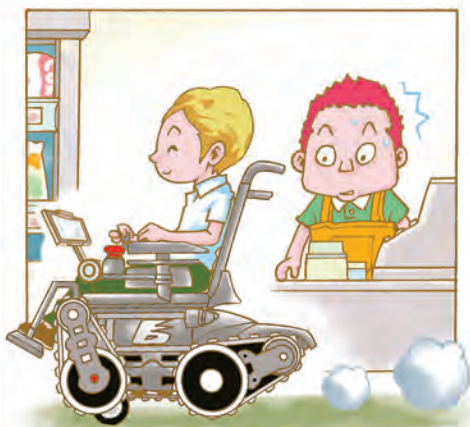


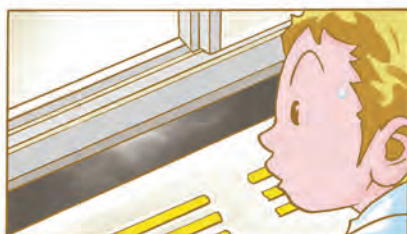
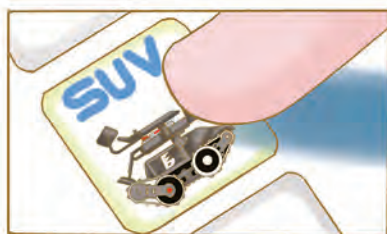


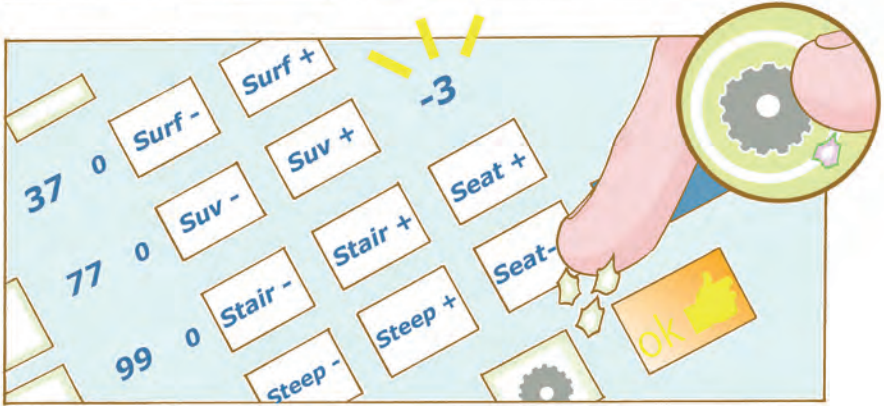
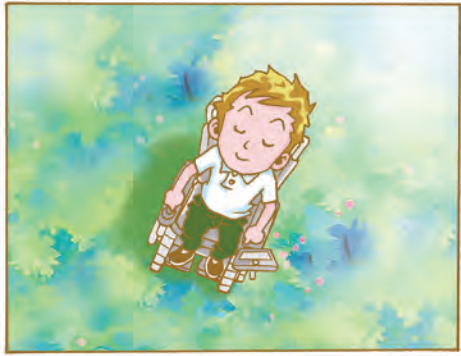


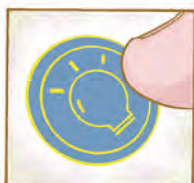
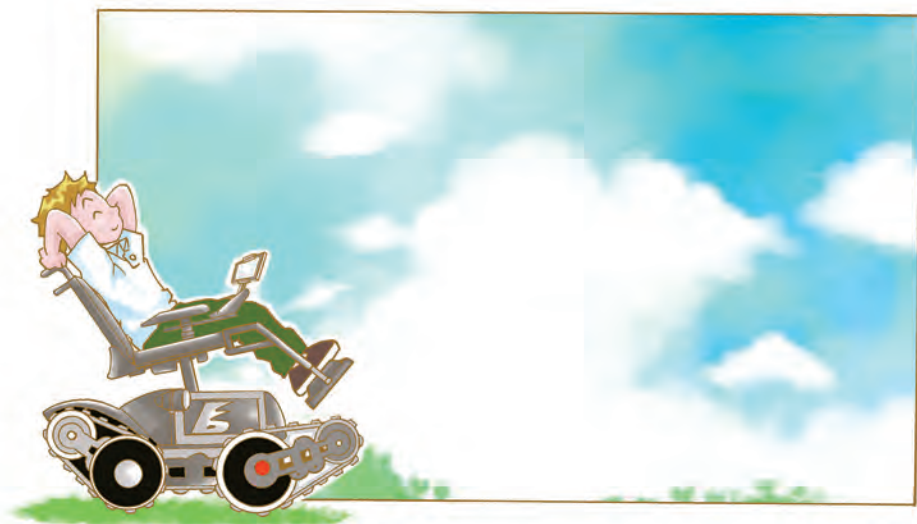


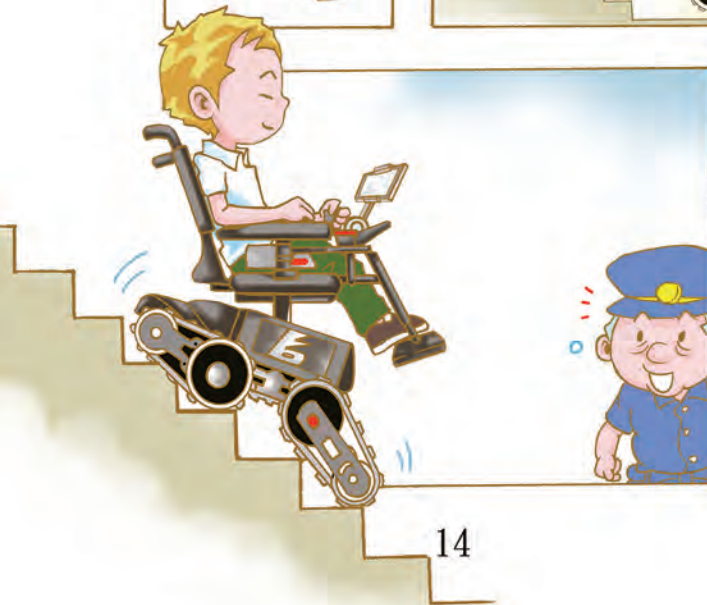
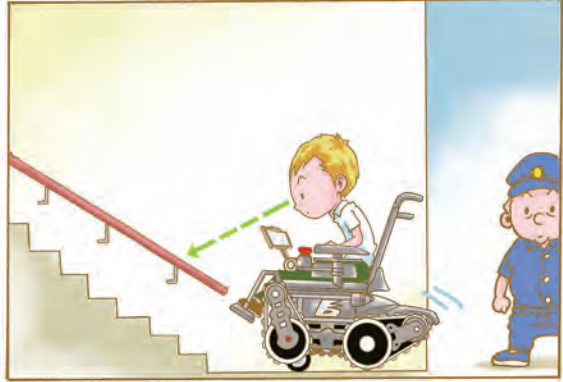


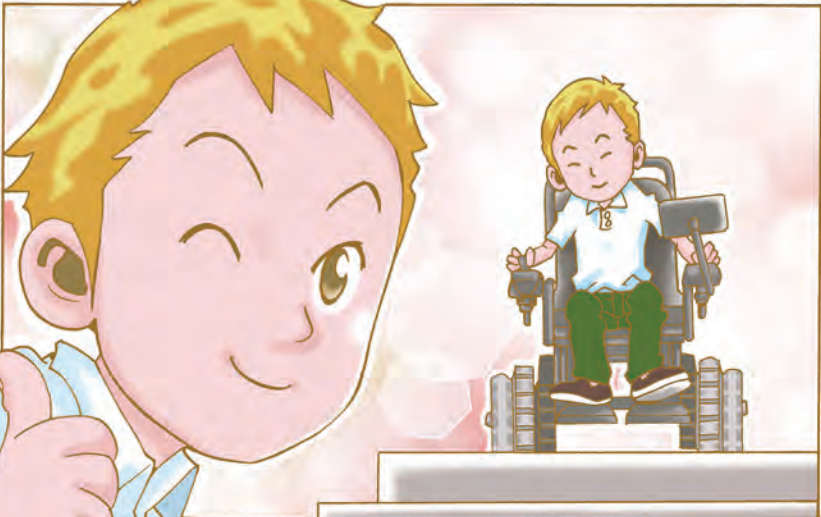
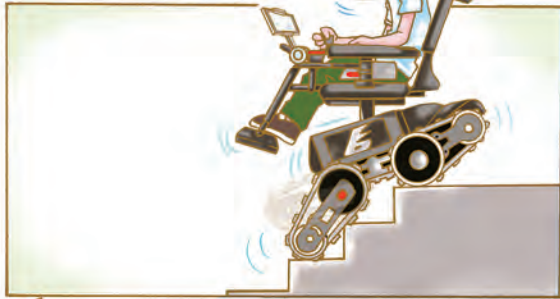
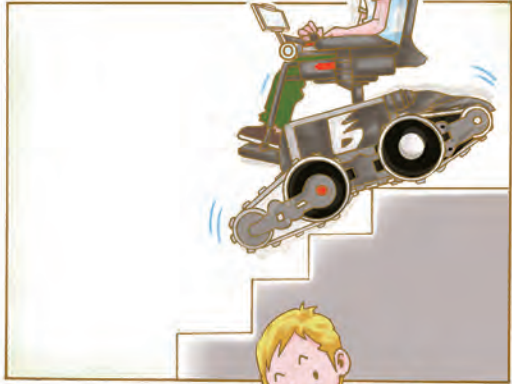












启动

关闭



启动轮椅

Step 1

插入锁匙后，扭向「蓝点」，是开。

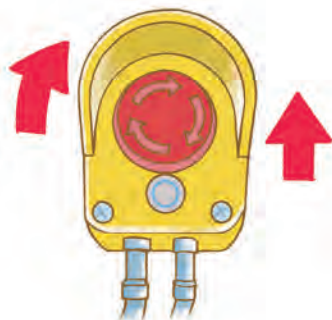


Step 2

当扭向「蓝点」启动电源之后，若把锁匙拔掉，电源依然会保持启动状态。

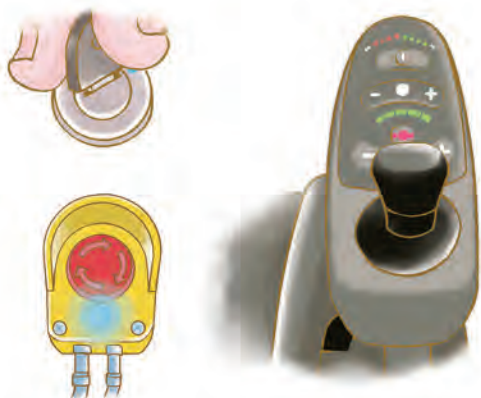
Step 3

顺时针扭动「紧急刹停按钮」的「红色按钮」，按钮弹起，电源会接通。



Step 4

当「锁匙」和「红色按钮」同时开启后，按一下「红色按钮」之下的「小开关掣」，当蓝色灯亮著，代表电源接通。

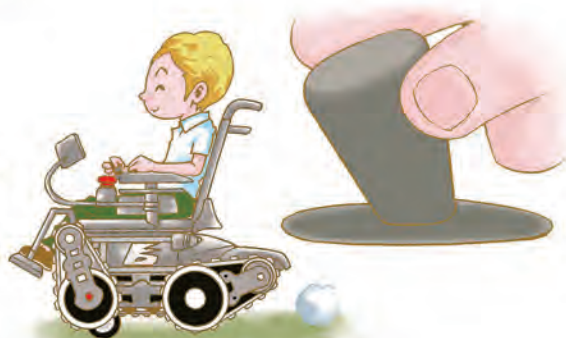


Step 5

当「锁匙」、「红色按钮」和「小开关掣」同时开启后，按一下「右控制器」顶上的「开关按键」，「电量显示灯」和「速度灯」亮著，代表电源接通。

Step 6

此时，您只可以使用「右控制器」的控制杆驾驶轮椅向前、后、左或右方向行走。



3sec

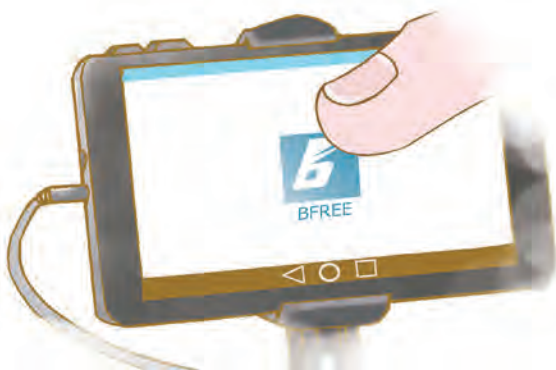


Step 7

按著「平板电脑」侧的开关掣约3秒，「平板电脑」会开始启动。

Step 8

进入平板电脑介面后请点选开启「B-Free App」



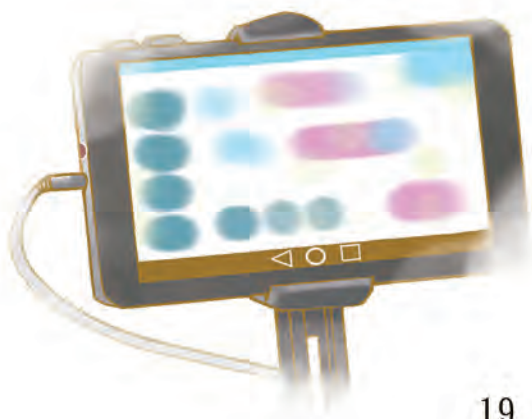


Step 9

请按「确定」
来让系统与
B-Free App
连接。

Step 10

请按「确定」
来让系统与
后视镜头连接。



Step 11

当完全启动后会自动
进入「B-Free App」
的介面，越野号的
「智能系统」正式
开启。

Step 12

当进入B-Free App后，请先尝试开启灯光按键，如灯光亮著即代表B-Free App已经与系统连接。如灯光没有亮著，即代表B-Free App还没有与系统连接。

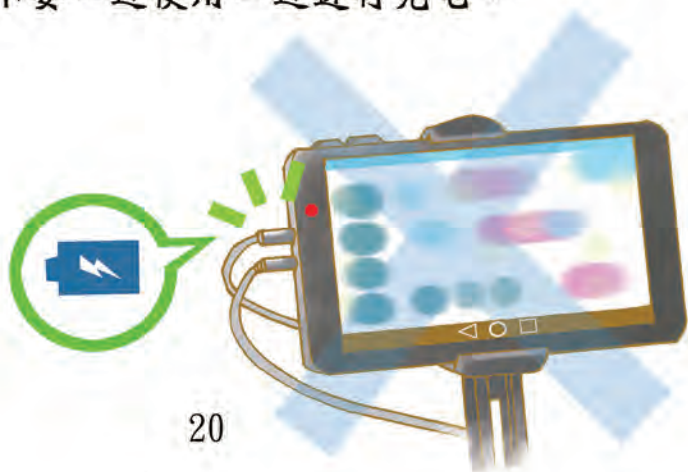


Step 13

若B-Free App没有与系统连接，只需要清理浏览记录，然后再重新启动B-Free App即可。

Step 14

B-free平板电脑跟一般智能电话一样，如非必要请不要一边使用一边进行充电。



关闭轮椅

Step 1

若想关闭「右控制器」，按「开关按键」一下，「电量显示灯」和「速度灯」熄灭，代表电源切断。



Step 2

若想关闭「平板电脑」，按著侧边的开关掣约3秒，画面会出现「关机/重启」，轻按一下「关机」，平板电脑会关闭。

Step 3

若要同时关闭「左右控制系统」，按一下「紧急刹停按钮」下的「小开关掣」，当蓝色灯熄灭，代表已切断「右控制器」和「智能系统」的电源。



Step 4

若有一段时间停止运作越野号（如在写字枱工作），为了节省电源，请按下「紧急刹停按钮」的「红色按钮」，让总电源切断。



Step 5

若要长时间离开越野号，为了保安的理由，建议把锁匙扭向「红点」，把总电源关闭。

Step 6

再把「锁匙」和「平板电脑」同时拔掉，才安然离开。



守则



守则1. 模式切换守则（一）

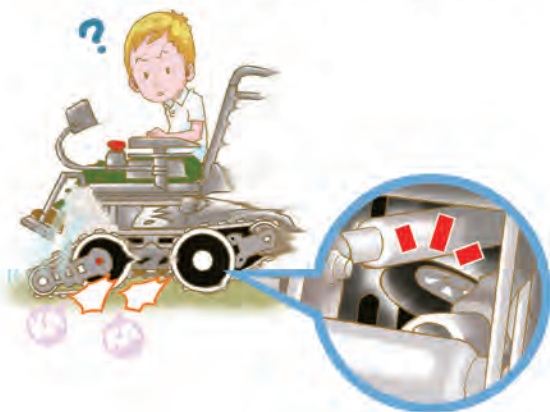
1a.

越野号共有4个模式切换功能，无论切换任何一种模式，都严禁一边行驶一边切换模式。



1b.

为了实践多功能而体积细小的优势，越野号内里的机械结构非常密集，令收藏万向轮的空间变得狭窄。



1c.

尤其是在「平路模式」切换至其他模式时，如果一边向前行驶一边切换模式，一对万向轮是会有机会卡著越野号底部的机械结构，而对机械造成损害的。

1d.

加上其他外在因素，如路面上的异物，或途人会否突然出现等不明朗的因素下，一边行驶一边切换模式都是被禁止的。



守则2. 模式切换守则（二）

2a.

所谓的模式切换，实际上是一双前臂所摆动的位置设定。若前臂的位置出现偏差，会大大影响其功能，因此使用者必须留意前臂定位是否正确？



2b.

设于屏幕左下方的一组数字，是模式切换完成的百分比，若数值未达至100%，即模式切换仍未完成。



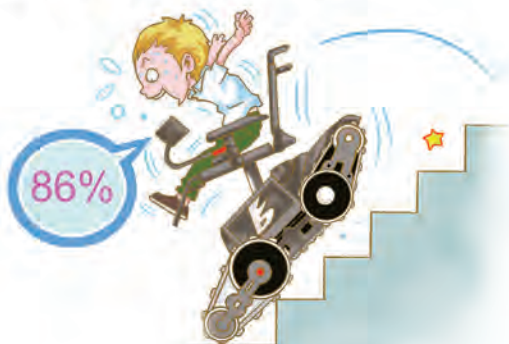
2c.

当数值达至100%，模式按键灯亮著，代表模式切换完成。



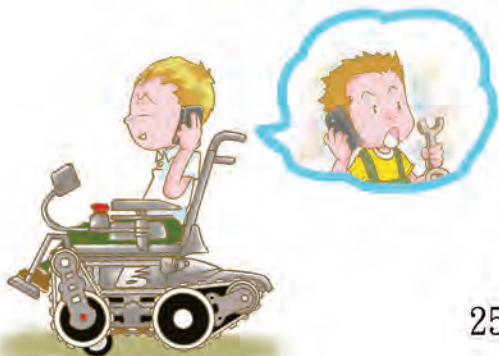
2d.

若模式切换未完成或切换不成功而强行攀爬楼梯，会构成一定的风险。



2e.

若经常出现模式切换不成功的情况，必须通知代理商安排进行维修。



守则3. 模式切换守则（三）

3a.

不同的模式，要与右控制器不同的速度来配合使用。



3b.

速度「1」和「2」的程式是专为攀爬楼梯而设，程式令越野号慢而有力，而且左右转向速度较低，令攀梯和越障时更加安全。



3c.

速度「2」较速度「1」为有力和快，如果使用者发现攀爬的力度不足，可以调校至速度「2」。



3d.

所以当攀爬楼梯时，使用者必须同时将速度切换为「1」或「2」。为免发生危险，绝不能使用其他速度。



3e.

若然恐防自己会忘记调节速度，可以要求代理商将「攀梯模式」和「特斜模式」自动设定至速度1或2。



3f.

但这样做的话，当上落斜坡或跨越障碍物时，也同样会自动硬性设定至极慢速。使用者需要权衡利弊。

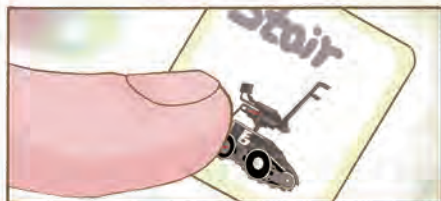


守则4. 模式切换守则（四）

4a.

按下「模式按键」后，
按键灯会闪亮着，屏幕画面
会每隔3秒循环转换一次，
分别提示模式名称、
模式切换过程和注意事项。

（图中例子为切换至「攀梯模式」）



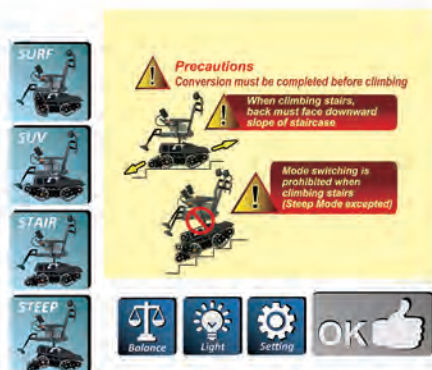
4b.

使用者必须细阅所有图示，
确保模式选择正确后，
按动「OK」按键，
模式切换才会正式启动。



4c.

若中途改变主意，决定
放弃模式切换，只需要
按一下「主画面」就可以
终止模式切换过程。





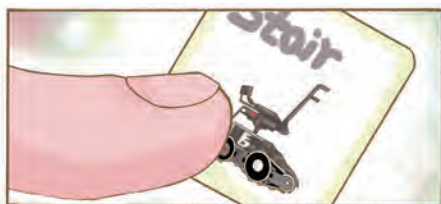
暫停
(模式轉換未完成)

4d.

当切换过程被中途中止，屏幕的左下角的「巴仙值」，会转为显示「暫停（模式切换未完成）」。

4e.

若想继续进行模式切换，按「OK键」。



4f.

若想切换另一模式，先按该模式按键，然后按「OK键」。

守则5. 平路模式守则

5a.

切换至「平路模式」之后，越野号其实是以四轮触地地面行驶的，因为履带并没有接触地面，所以行驶时才会灵活舒适。



5b.

碍于越野号的机械结构密集，所以只能采用较细小的万向轮子。



5c.

较小的万向轮子，当遇到较为崎岖的道路或道路上的水渠盖时，轮子会非常不稳定，甚至掉进渠盖的缝隙中。



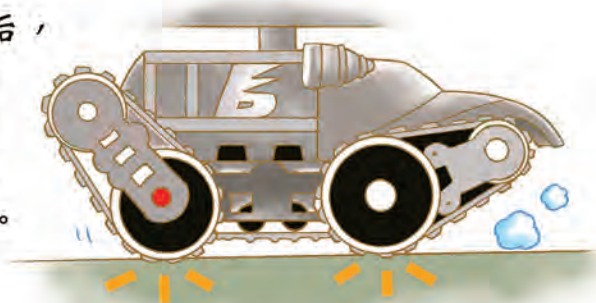
5d.

因此，「平路模式」只适用于平路上使用，当遇到以上的情况，应立刻切换至「崎岖模式」。

守则6. 崎岖模式守则（一）

6a.

切换至「崎岖模式」之后，越野号是以全履带触碰地面行驶的，受到履带设计上的局限，路面的适用范围亦会有所局限。



6b. 例如地毯：橡胶履带会将地毯卷起，对地毯造成破坏。

6c. 行走光滑地砖时，橡胶履带与光滑的地砖会产生极大的磨擦力，地砖可能留下履带痕迹和被履带割花。

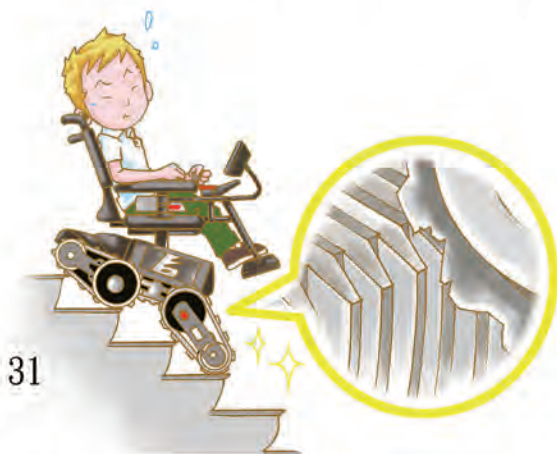
6d.

履带的阔度是4cm，当行走泥泞路、沙滩和雪地等柔软路面时，履带阔度不足以承托轮椅的重量而下沉，或会出现轮椅卡著不动的情况。



6e.

混合橡胶履带虽然非常坚韧，但容易被锋利的尖物割破，所以必须避免行走尖石路、攀爬行人电梯，更要避开尖钉刺板等锋利尖物。



守则7. 崎岖模式守则（二）

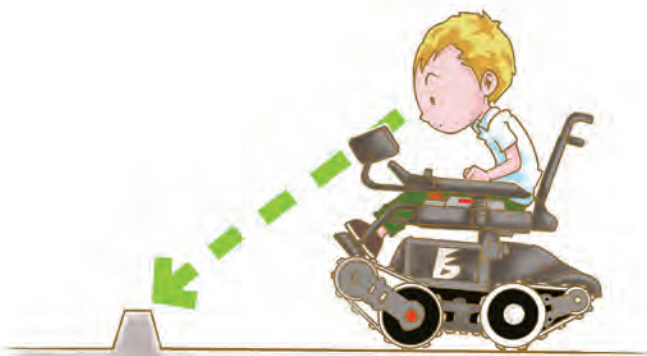
7a.

由于外履带与内履带的高度差异为5cm，若以「崎岖模式」跨越超过5cm的障碍物时，轮椅会出现不稳或跌宕的情况。



7b.

乘客需如驾驶一般轮椅者，使用目测来评估障碍物的高度…



7c.

如猜度眼前的障碍物高于5cm时，便需改用「特斜模式」来安全超越。



守则8. 「平路模式」和「崎岖模式」的共同守则（一）

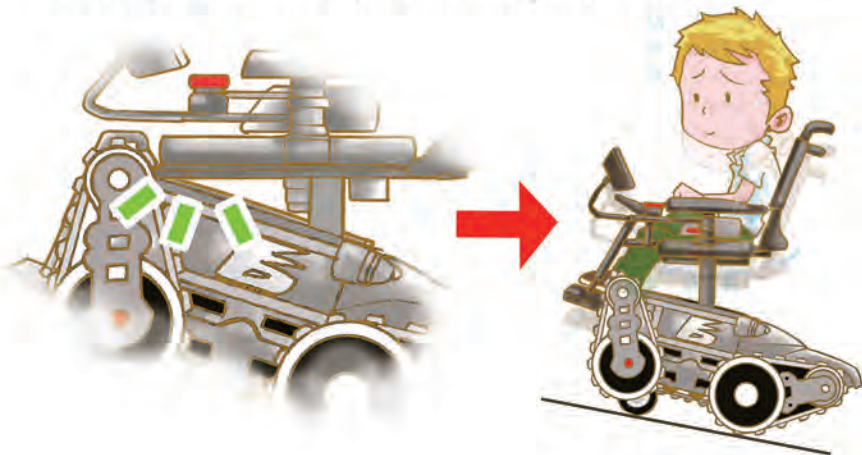
8a.

「平路模式」和「崎岖模式」切换完成之后，座椅都会强制保持水平而下降至最低。



8b.

因此，如果在斜坡上切换至这两个模式，座椅在下降时将会压到前方的电池或后方的保护盖子。



8c.

这会对车身造成破坏之外，亦会对座椅升降推杆造成损害。



守则9. 「平路模式」和「崎岖模式」的共同守则（二）



9a.

一般路面上的斜坡，其倾斜度都会在6度或以下，所以越野号都可以用「平路模式」或「崎岖模式」来行驶。

9b.

但由于越野号并没有防翻支撑装置，所以在上落斜坡时，会有翻倒的风险。



9c.

所以当使用者要以这两个模式来上落超过6度的斜坡时，必须启动「平衡系统」，令座椅保持水平平衡，以确保攀坡安全。



守则10. 「平路模式」和「崎岖模式」的共同守则（三）

10a.

当以「平路模式」和「崎岖模式」驶进桌子之前，必须将「平板电脑」完全关闭。



10b.

因为越野号设有「座椅下降防夹装置」，而装置的启动感应器是非常敏感的。当轮椅驶进桌子之后，若有任何外或内在因素触及感应器的话，座椅便会马上升高。



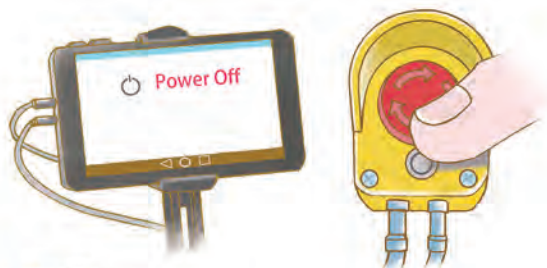
10c.

当然，由于座椅两侧有扶手的关系，突然上升的座椅并不会对乘客造成身体上的伤害，但亦有机会对扶手及座椅升降推杆造成损害。



10d.

别以为只关闭「B-Free App」或按一下「开关键」，令控制版面消失便可以，这时候感应系统依然运作的。



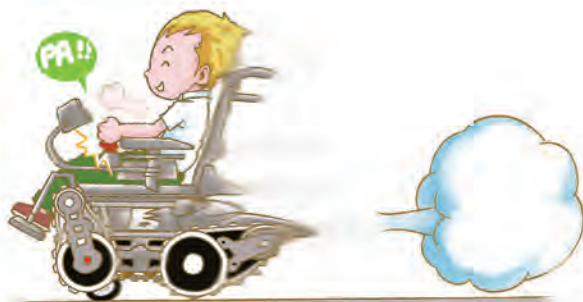
10e.

原因是，如果在攀梯途中，「B-Free App」或「开关键」被误触而令版面消失，系统便马上停止的话，将会对乘客构成危险。

守则11. 「平路模式」和「崎岖模式」的共同守则（四）

11a.

以「平路模式」和「崎岖模式」高速行驶时，若突然按下「紧急刹停」按钮，越野号会因为突然断电而急速刹停。



11b.

在此情况下，乘客的身躯会因为轮椅的急刹而突然前冲，因而对乘客构成危险。



11c.

因此，乘客必须扣上安全带，并尽量避免在轮椅高速行驶时按下「紧急刹停」按钮。



守则12. 攀梯模式守则（一）

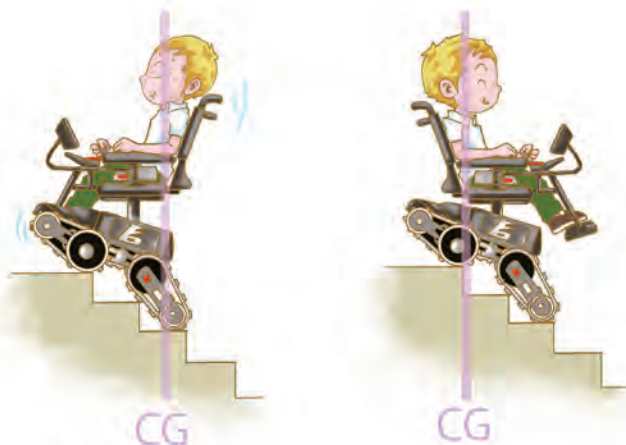
12a.

攀梯前，必须要确保完成模式切换，并将速度调至「1」或「2」后，才可以进行攀爬楼梯。



12b.

无论采用「攀爬模式」或「特斜模式」来攀爬楼梯，都必须遵从「后上前落」这个不可变更的原则。



12c.

主要的原因是，当人坐在椅子上，身体重心是后倾的，如果面向梯级上攀，容易向后翻倒。

12d

另外，如果面向梯级上攀途中，
乘客突然想折返，
由于人体重心的原因，
轮椅若向后落楼梯的话，
必定连人带轮椅
翻滚落楼梯。



12e.

若然越野号的座椅可以旋转，乘客必定会
害怕得要命。
如果每次都要把楼梯全部走完才能折返，
乘客又会感到不胜其烦呢…



守则13. 攀梯模式守则（二）

13a.

攀爬楼梯时，使用者要妥善控制操纵杆，避免轮椅倾侧而产生危险。



13b.

越野号设定的安全攀梯角度最高为35度，若楼梯超越此角度，即表示已超出本产品的安全范围，若强行攀爬将可能构成危险。

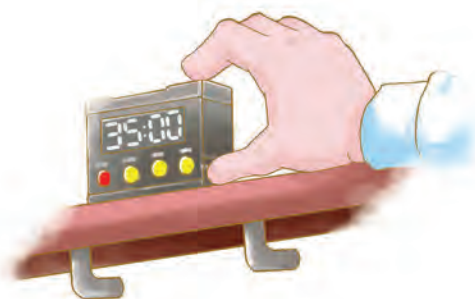


13c.

换句话说，当乘客背向楼梯攀爬时，发现座椅平衡角度已至极限，并出现身体向前倾时，即表示楼梯角度已超出限制，此时乘客应马上停止往上攀，并应立刻返回地面。

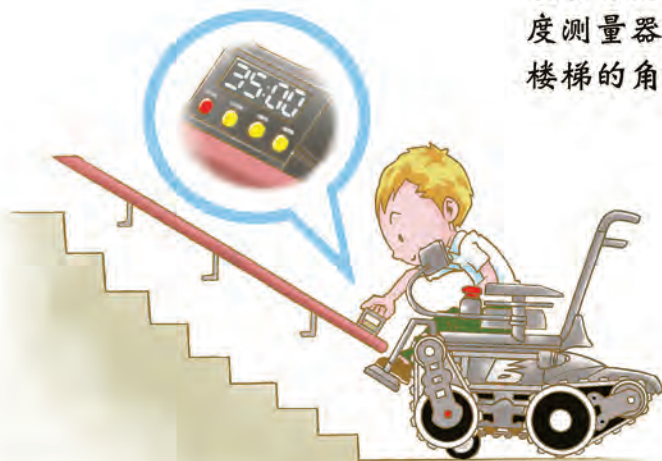
13d.

同样，当面向楼梯往下时，即使改用「特斜模式」，前臂仍无法触及梯级时，乘客应马上停止往下，并立刻返回地面。



13e.

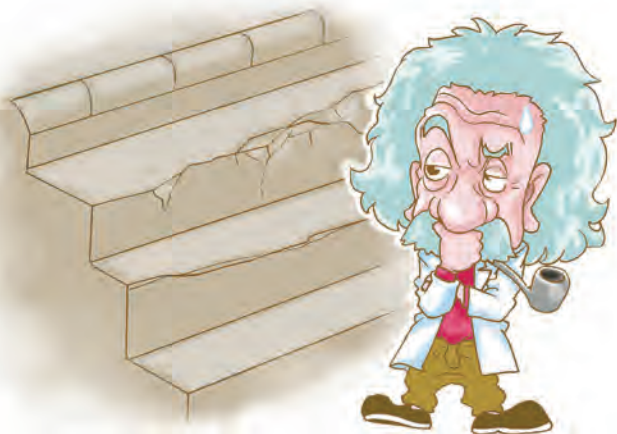
若乘客对目测角度信心不足，只要向代理商或自行购买「电子角度测量器」来测量楼梯的角度即可。



守则14. 攀梯模式守则（三）

74a.

虽然越野号的最高
攀爬角度为35度，
但是否适宜攀爬，
并不单取决于梯级
的角度，其因素
包括：梯角的
磨擦度、破损程度、
材料、污渍和油渍
等等…。
此等不明朗因素，
强如现今科技也难以测量。



74b.

因此，当使用者遇上
初次攀爬的楼梯时，
最好先尝试向上攀爬
楼梯。

74c.

由于越野号的后履带是经过精心设计，当遇到不适宜攀爬的楼梯时，它会自动打滑而无法攀上，使用者亦不会因此而产生任何危险。



74d.

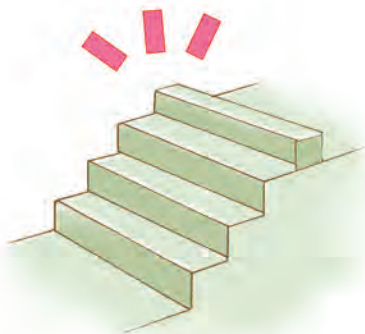
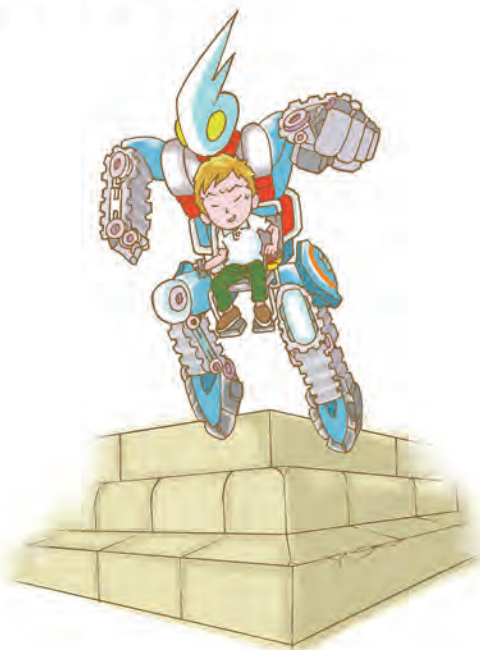
换言之，若此楼梯能顺利攀上，即代表能够安全往下爬。



守则15. 攀梯模式守则（四）

15a.

世上的楼梯种类繁多、千奇百怪，要克服所有的楼梯，恐怕要做一部变形金刚才行。



15b.

比较常见的怪楼梯，就是在梯顶前，多了一级看似是楼梯，实际是路堑的障碍物。

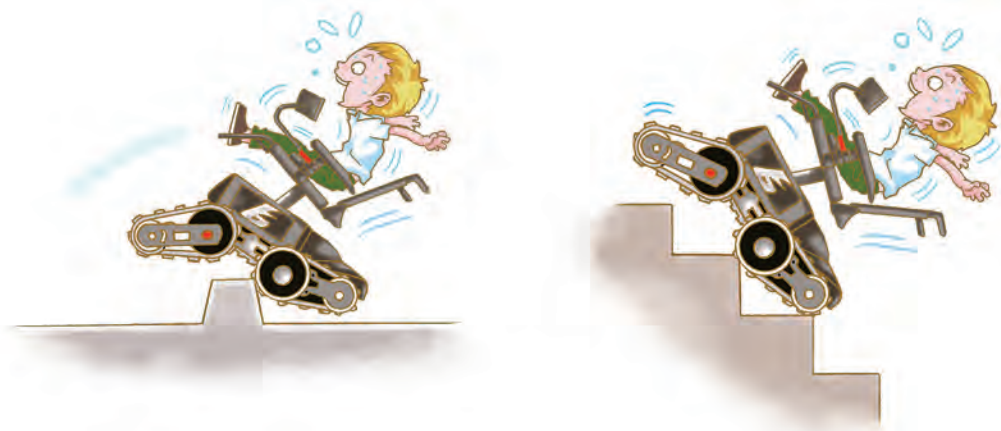
15c.

使用者别被这路堑误导是楼梯，继续以背面越过。



15d.

因为这样的做法，与背向楼梯爬下、或以背面越过障碍物一样，都是不容许的。



15e.

若遇到这类楼梯，使用者唯一的做法就是放弃攀上，返回原地。



守则16. 特斜模式守则（一）

16a.

采用「特斜模式」
来攀爬楼梯，
一切守则与
「攀梯模式」
一样。



16b.

采用「特斜模式」来攀梯的原因，
并非因为梯级的角度特别斜，
而是有部份的楼梯在建造时
可能编排失当，造成第一级或
最后一级的梯级特别高或深。
当以「攀梯模式」攀至这一级
楼梯时，可能会出现「悬空」
的情况。

16c.

遇到这种情况，只需要
采用「特斜模式」，
便能够安全解决这问题。



76d.

不过，因为「特斜模式」的前臂角度较大，当遇上梯角浑圆和湿滑的楼梯时，由于此模式的履带与梯级接触面较少，有机会出现打滑的情况，轮椅无法攀上。



76e.

此时，可以尝试切换为「攀梯模式」，此模式的履带与梯级的接触面较多，所以抓梯能力较好。

(注：在楼梯之上，只容许「攀梯模式」和「特斜模式」互相切换。而其他模式则严禁切换。)

守则17. 特斜模式守则（二）

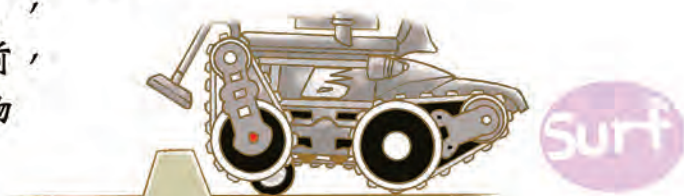
17a.

「特斜模式」的另一功能是「越障」。但绝对禁止直接迎面冲向障碍物。



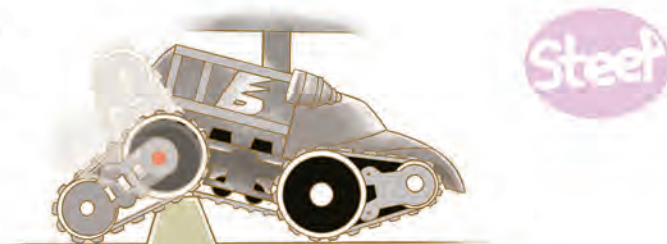
17b.

应该先采用「平路模式」或「崎岖模式」，走到障碍物之前，并尽量与障碍物保持平衡。



17c.

然后再切换至「特斜模式」，这样便如同用一双腿跨过障碍物一样，可以轻松越过。



守则18. 上落斜坡守则



18a.

一般轮椅在上落斜坡时，乘客身体会出现向前或向后倾斜，若倾斜幅度过大，可能出现前滚或后翻的危险。

18b.

越野号的座椅平衡系统设计，前倾的最大角度为25度、后倾的最大角度为35度。



18c.

乘客面向斜坡上爬时，最大的爬坡角度为25度角，并应选用抓地能力较高的「崎岖模式」，以免轮椅向后下滑，而且必须开启「座椅平衡系统」。

18d.

乘客若要攀爬超过25度角的斜坡，必须将斜坡视作楼梯，以「攀梯模式」来攀爬。



守则19. 紧急刹停按钮的应用守则

19a.

当轮椅发生任何失控的情况，
如右控制器失效、
模式切换错误或
座椅平衡失效等突发情况
发生时…



19b.

由于突发事件的后果
难以预料，
所以当乘客发觉轮椅
有任何异样时，
应立刻按下「紧急刹停按钮」。



19c.

因为本产品是采用
停电安全模式设计，
当轮椅在没有任何电力供应时，
所有电动机械设备都只会
停留在断电一刻的位置，
在一般情况下是不会移动的。



19d.

若重启紧急刹停按钮时，左右控制器同时开启的话，轮椅仍有机会出现之前的突发情况，危险也会延续发生。



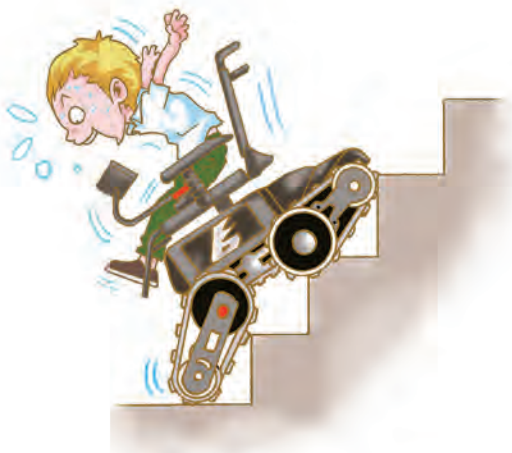
19e.

因此，越野号的左右控制器采用自复式开关设计，当重启紧急刹停按钮之后，左右控制器仍保持关闭状态，乘客需要分别重新启动。



19f.

设计上，如容许单独启动「右控制器」而无需启动「智能系统」的话，若这情况发生在攀梯途中，那即是说，越野号会在没有平衡系统的情况下攀爬楼梯，这是非常危险的。

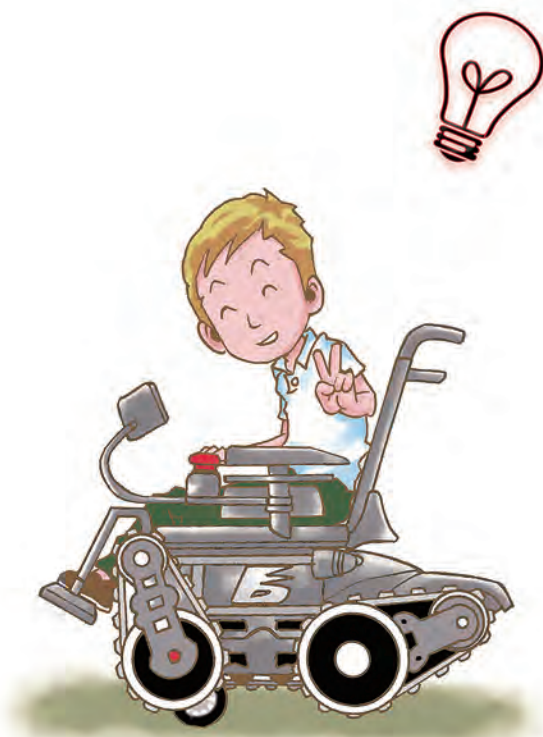


19g.

因此，当重启紧急刹停按钮之后，必须先按一下「紧急刹停按钮」之下的「小开关掣」，让「智能系统」率先启动，才能重启「右控制器」。



提示



提示1. 模式切换小提示

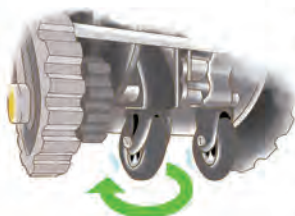
1a.

为了避免发生万向轮卡著越野号底部机械结构的情况。



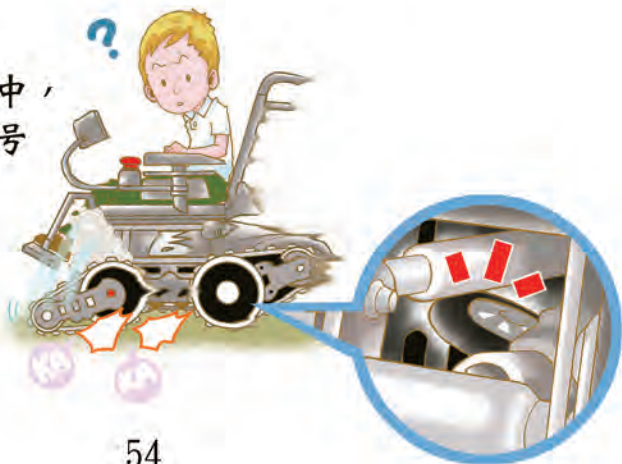
1b.

每次当由「平路模式」切换至其他模式之前，只需要将轮椅稍为向后行驶，一双万向轮便会自然扭动至最合适的位置，令万向轮无法触碰到越野号底部的机械结构。



1c.

若然在模式切换过程中，万向轮真的卡著越野号底部的机械结构，又或是机械结构被外物所卡著，令模式切换无法完成时。



1d.

屏幕会发出「警告标语」及哔哔声的「警号提示」。



1e.

使用者只需依照屏幕中的提示，把越野号切换至原先的模式，再把轮椅的位置略为调整后，才重新切换模式。



提示2. 平衡按键的使用



2a.

在「攀梯模式」和「特斜模式」时，「平衡按键」会被强制开启，使用者是无法将其关闭的。

2b.

在「平路模式」和「崎岖模式」时，使用者可以随意开启或关闭「平衡按键」。开启「平衡按键」后，座椅会升高，座椅平衡系统会同时启动。

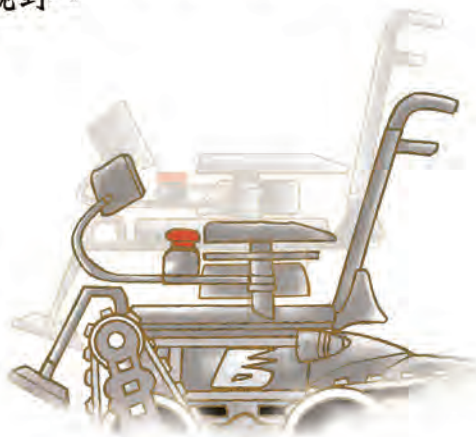


2c.

这除了令越野号在攀爬斜坡时能保持平衡之外，亦可以帮助乘客拿取较高的物件，或提高乘客的视野。

2d.

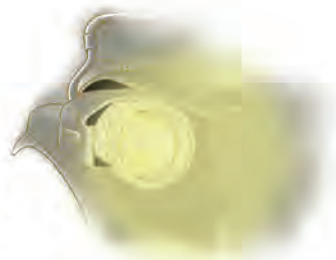
取消「平衡按键」后，座椅会随即下降，座椅平衡系统会同时关闭。



提示3. 灯光按键的使用

3a.

第一次启动
「灯光按键」，
越野号两侧的两颗大灯会发出
「强光」。



3b.

第二次启动
「灯光按键」，
越野号两侧的两颗
大灯会发出「弱光」。



3c.

第三次启动
「灯光按键」，
越野号两侧的两颗
大灯会发出「闪光」，
适用于对途人作出
警告或坏车时作
「死火灯」之用。



提示4. 工具按键的使用

4a.

「工具按键」主要是给维修员作设定之用。但若使用者懂得使用，亦可为日常生活带来方便和乐趣的。



4b.

使用者可以先启动「平衡按键」，然后再按下「工具按键」。

4c.

当工具设定版面出现后，可以随意调控「座椅倾角」的「加」或「减」，然后按「保存」，令座椅向前或向后摆动。



4d.

如果令座椅「仰后」，
乘客会有半躺卧的感觉，
非常适合郊游之用。



4e.

但当乘客享受完之后，
必须紧记将座椅回复
之前的状态，
与地面保持平衡。

4f.

因为如果座椅平衡
一直处于仰后的状态，
乘客可能会感觉比较舒适，
但其实是有隐忧的…



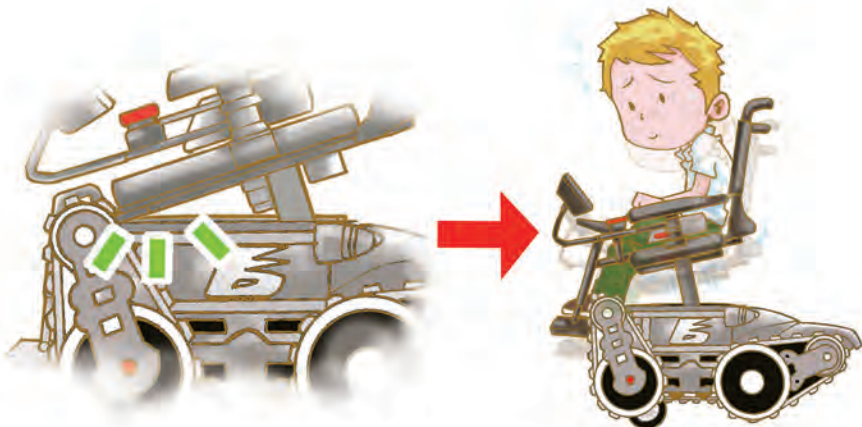


4g.

因为当到达梯顶时，
因为乘客的重心偏后，
所以乘客会有突然向后
翻的不安感。

4h.

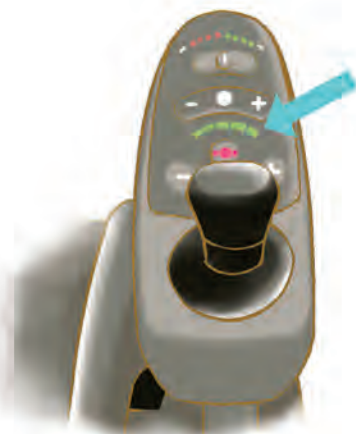
而且，当座椅下降的时候，如果座椅与地面
不保持平衡，座椅会有机会压到车身的。



提示5. 车速显示

5a.

5颗显示灯分别显示5段车速，按+或-来控制（1颗灯亮著代表1速，5颗灯亮著代表5速）。当5速时再按+，车速会转为1。相反，当1速时再按-，车速会转为5。



5b.

1和2速的编程是专为攀爬楼梯而设，2速较1速为有力和快，使用者要因应自己的需要而选用。

5c.

3至5速的编程是专为平路行驶而设，5速较3速为快，使用者要因应自己的需要而选用。



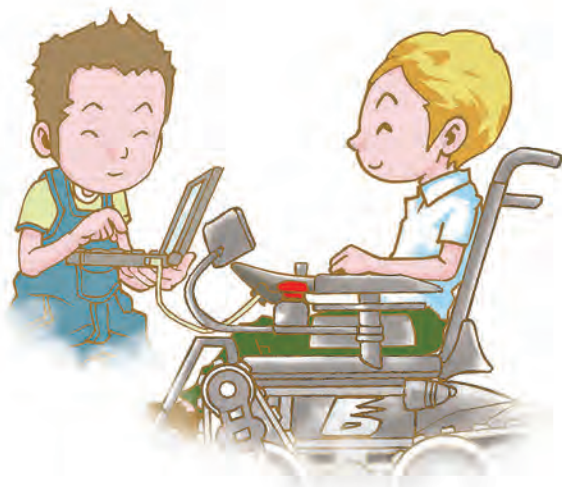
5d.

使用者可以一边
行驶，一边按+或-
来改变车速。



5e.

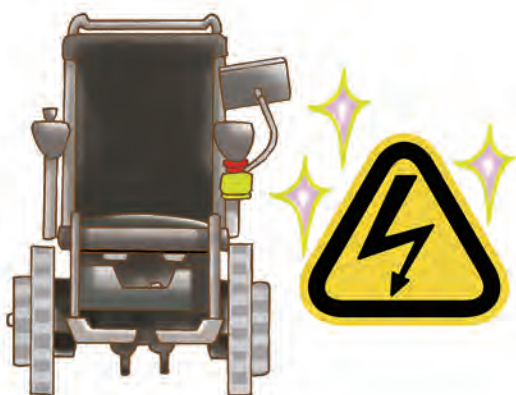
若有需要，使用者
可以因应个人的
需求，向代理商
提出更改编程。



提示6. 电量显示

6a.

电池量由8颗灯来显示
(4颗红灯和4颗绿灯)，
当8颗灯同时亮著代表
电量充盈。



6b.

但要注意，越野号所采用的
的是电量较为强劲的
「锂铁电池」，充满电后
的电压会较一般轮椅的
电压为高。

6c.

而现时所有的控制器，
都是为一般轮椅的电池而设计，
并没有专为检测锂铁电池电量
而设的控制器。



6d.

因此，电压较强的
锂电池，电量要
跌至差不多一半，
控制器才开始检测
得到。换句话说，
当看见电量显示灯
跌至7颗亮著时，
其实电量已使用
超过一半了。



6e.

若电量显示灯跌至
4颗红灯亮著时，
实际电池量只能
维持数分钟而已。

6f.

使用者若有需要，可以要求
代理商加设专为检测
锂电池的电量检测器。

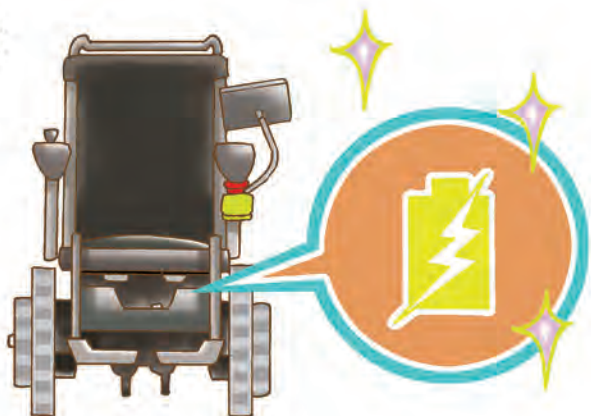


提示7. 电池保养需知

7a.

越野号所采用的是优质的锂铁电池，除了电量强劲外，其安全性和耐用性都较一般的电池为高。

但大多数人都对电池保养的知识贫乏，导致电池的寿命大打折扣。



7b.

切忌经常过度充电，又或是把电量耗尽才充电，这都会对电池造成慢性伤害。若闲置一段时间没有使用，亦需要每隔45天充电一次。

7c.

最佳的方法是，当电量显示灯跌至6或7颗灯亮著时，即电池量大约存有30至40%时充电最为理想。



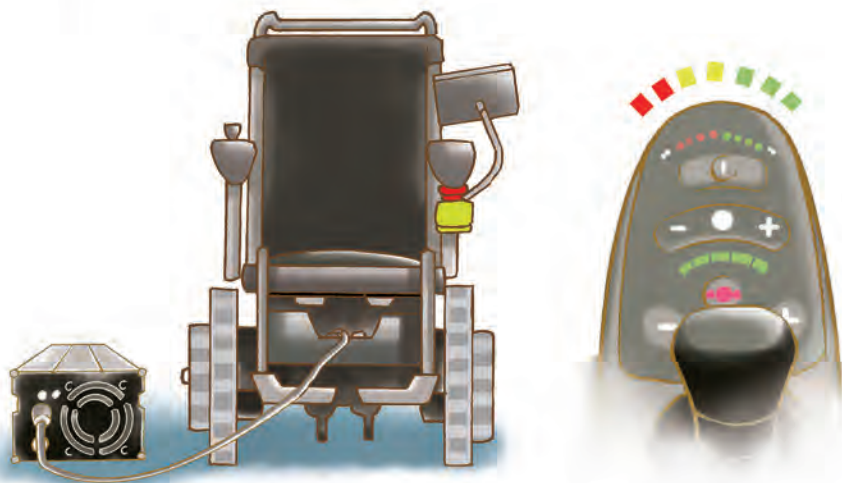
7d.

留意充电器的指示灯、或是散热器的风扇停止之后，代表充电完毕，最好尽快把电源拔掉。



7e.

根据国际认证要求，充电其间轮椅是不允许行驶的。因此越野号在编程上已经设定，当充电其间如果推动操纵杆，轮椅是不会被驱动的，同时工具灯会闪亮著，代表安全模式正在启动。



提示8. 履带保养需知

8a.

越野号每边有3条履带，合共6条，都是专为爬梯而特别设计，所以价钱亦相对较高，必须保养得宜才能保持耐用。

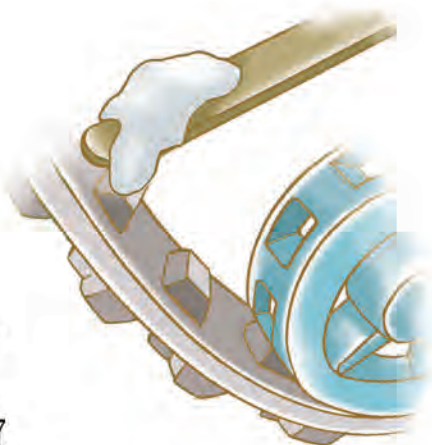


8b.

履带的传动力，是靠履带的内齿与特制的轮壳互相紧扣而带动的，因此内履带所承受的磨擦力非常之大，亦是履带损耗的主因。

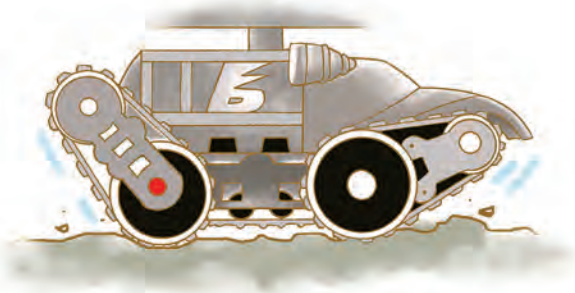
8c.

这独特的履带结构，好处是可以把当中的杂物吐出，但使用者必须经常为内履带涂上专用的润滑油，减低履带与轮壳磨擦而损耗。



8d.

尤其是当履带走过沙石路之后，润滑油的流失会较为严重，必须尽快添加。



8e.

外履带方面，由于每节齿都有足够的厚度，因此并不容易损耗至需要更换。

8f.

但若使用者经常在粗糙的地面，如沙石路上打转的话，其耐磨性必然会大大减低。若过度的磨擦力，如湿泥沙石路等，甚至会有脱带的风险，使用者必须注意。



提示9. 攀梯时防止轮椅倾侧的方法

9a.

虽然越野号的后履带是经过精心设计，当轮椅在攀梯时倾侧，Z形履带会发挥自动修正的作用。



9b.

但当梯角有足够的磨擦度时，如果使用者控制不当，轮椅依然会有倾侧的机会。

Qc.

因此，越野号在椅背设有后视镜头，连接后视镜头之后，屏幕的右上角会出现一个细小的后视画面。



Qd.

只要连续轻触「小后视画面」两次，主画面会切换成「大后视画面」，让乘客可以清晰看见身后的情况；连续轻触「大后视画面」两次，后视画面会缩回屏幕的右上角，让乘客可以看回主画面。

提示10. 在攀梯时电池耗尽或故障而停顿的处理方法

10a.

任何充电产品的使用者，都有责任自行预算电量使用，绝不应该在电量不足的情况下仍然使用产品。



10b.

越野号的设计是采用「停电安全模式」，无论轮椅是因为电池耗尽或故障而停顿，轮椅只会停留于停顿时的状态，只要乘客保持安坐，不会发生任何危险的。

10c.

越野号和其他攀梯工具一样，当产品发生事故时，唯一的方法是马上联络代理商，静候合资格的维修人员前来协助。



10d.

若有需要，乘客可自行或向代理商购买轻便的后备电池，方便携带备用。

疑问



疑问1. 离档杆设置于较难触碰的位置的原因

1a.

若离档杆设置于容易被触碰的位置，遇上好奇心重的途人时…



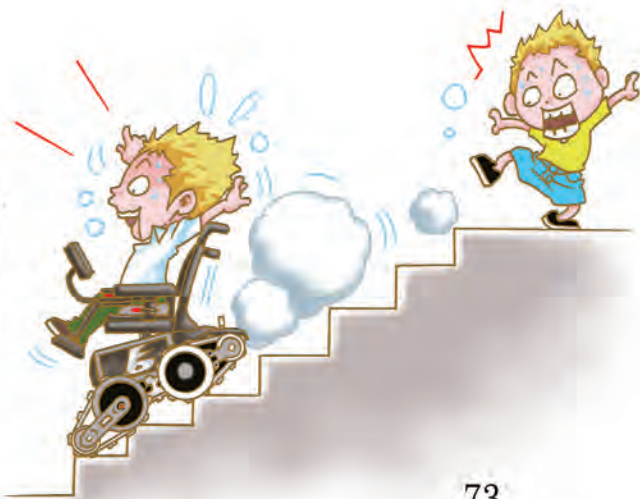
1b.

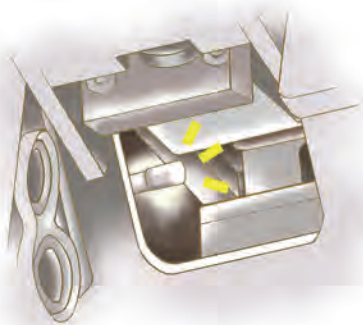
途人若拉动离档杆，轮椅马上变为「手推模式」，即是马达不再受使用者的控制了…



1c.

轮椅将会失控，可能发生滚下斜坡或楼梯的严重危险…！



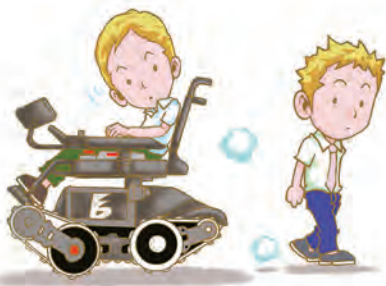


1d.

基于安全，越野号将高档杆设置于较为隐蔽的地方。

1e.

万一轮椅在街道上因故障而停顿时…

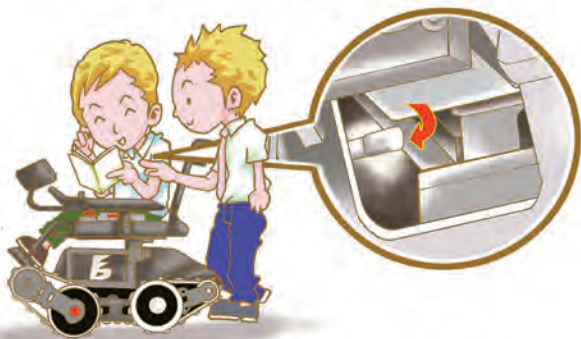


1f.

乘客可先按动轻触屏幕上的「灯光按键」三次，车头灯会启动「闪光模式」，作用如同汽车的「死火灯」。

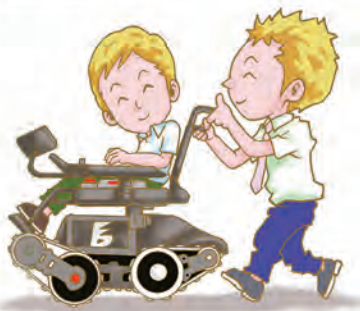
1g.

之后，乘客可以指示途人拉动高档杆，使轮椅转为「手推模式」。



1h.

让途人可以将轮椅推往安全地方，等待协助。



疑问2. 座椅下降时会被夹伤吗？

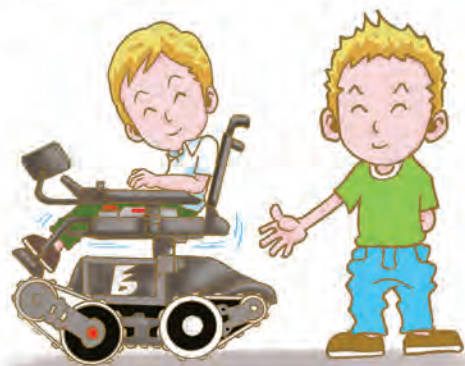
2a.

当平路模式和崎岖模式切换完成、或关掉平衡系统时，座椅的底部下降至电池的顶部，形成狭窄缝隙，若不慎把肢体或物件伸进此缝隙，可能引致严重受伤或损坏。



2b.

在电池支架上设置的轻触感应器，当有任何肢体或物件夹在座椅与电池间的缝隙，触及感应器时，「主画面」会出现警告字句、「平板电脑」会发出警示声响，屏幕左下角的「巴仙值」会转为显示「触碰传感器触发」。



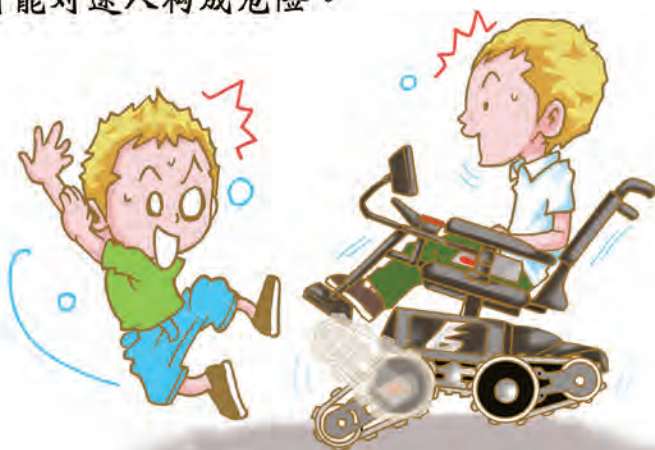
2c.

同时，座椅会即时升高，松开缝隙中的肢体或物件，解除危险。

疑问3. 切换模式时会伤及途人吗？

3a.

当模式切换时，一对前臂履带会向前或后摆动，可能对途人构成危险。



3b.

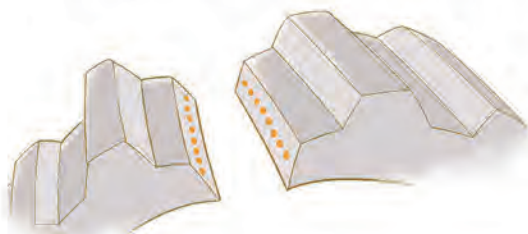
当进行模式切换时，平板电脑会发出「哔哔」的警告声响，对途人作出适当的警示。



疑问4. 履带容易断裂吗？

4a.

越野号的履带结构，内藏坚韧度极强的金属钢丝，并且与高耐磨度的混合橡胶溶合，因为钢丝与橡胶已溶为一体，所以极难把履带拉长或折断的。



4b.

越野号的履带组合采用每边3条，两边合共6条履带的结构。即使其中一条履带突然断裂，仍然有5条履带同时支撑，将危险降至最低。



疑问5. 越野号转换模式的速度为何很慢？

5a.

越野号四个模式的定位，是取决于「编码器」读数的定位（「工具键」左下方「编码器值」的数字）。



077



5b.

如果转换模式的速度太快，编码器的定位便容易出现偏差，令模式的定位出错。



5c.

而且，当速度越快，轮椅变身时的稳定性亦会较低，容易令乘客感到不适。

疑问6. 为何越野号的速度较一般轮椅慢？

6a.

经过多番测试，发觉初次使用越野号的使用者，都会出现莫名兴奋的状态，当看到障碍物或楼梯时，会兴奋地高速前进，容易出现危险。



6b.

为了减低意外的发生，必飞只会生产较国际标准「时速6公里」为低的越野号。



6c.

若使用者自行把越野改装，后果必须自行承担。

疑问7.

为何越野号没有「升高挑后」或「站立」等的功能？

7a.

功能越多，其操控亦必然越复杂，现时越野号拥有四个模式，若再添加模式的话，使用者会容易混淆模式，操作时会产生危险。



7b.

功能越多，其机械结构必然越复杂，成本必然会转嫁至消费者身上，令产品的售价提高。



7c.

打个比喻，乒乓球拍
用来打乒乓球、
羽毛球拍用来打
羽毛球，如果发明
一块能打两种球的
球拍，结果只会
吃力不讨好，
什么都赢不了！



7d.

越野号专注于越野和攀梯，现时的功能已经相当足够。



疑问8. 为何越野号的重量和体积较一般轮椅大？

8a.

越野号的最高承重量为100kg，所以轮椅的总重量必须比承重量高，才不会出现上重下轻，使轮椅容易翻倒。



8b.

越野号是多功能的电动轮椅，要能适合及安全地行走于不同的路面、楼梯和障碍物，其体积若然太小，轮椅的支撑力必然不足，使轮椅容易翻倒。



8c.

功能越多，其机械结构必然越复杂，而机械结构越多，轮椅体积必定会越大和越重。



8d.

又要功能多、又要安全、又要轻便、又要体积细小…这是天荒夜谈的事呢…！



疑问9. 为何越野号不可在雨中行驶？

9a.

基于安全，一般的电动轮椅生产商都不鼓励使用者在雨中湿滑的路面上行驶，故一般的电动轮椅都设定为不防水。



9b.

越野号亦不鼓励乘客于雨中行驶，但越野号是国际性产品，当然已通过国际性的防水测试，只要使用者能尽快找到地方避雨，轮椅不容易因雨水而出现故障的。



疑问10. 越野号的攀梯原理可靠吗？

10a.

一般攀梯工具，
大都采用履带
「勾」著「梯角」
的原理来攀爬楼梯。



10b.

乘客若意外地被任何人
或物从后推撞，只是勾著
梯角的履带是无法承受
如此冲击的，乘客和轮椅
会有滚下楼梯的风险。



10c.

越野号采用了专利的
「水滴型履带组合
设计」，因为履带
组合的独特性，令
履带除了「勾」著
梯角之外，亦有「踏」
著和「撑」著梯级
表面的功能，增加安全性。



10d.

经过长期测试，专利设计能保障轮椅承受从后、侧而来的冲击力也不轻易翻倒，因此其安全性是毋庸置疑的。

10e.

亦因如此，当越野号
承重100kg，于35度角
的楼梯之上时，最高
承受的横向拉力或
推力为60kg。



10f .

即使在一条拥有不同
角度的楼梯，越野号
仍能轻松及安全地攀爬。

疑问11. 屏幕被误触会危险吗？

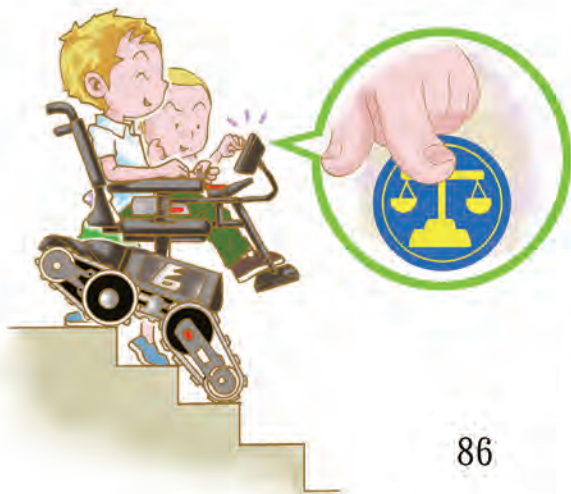
11a.

轻触式屏幕非常敏感，如果使用者或途人误触屏幕按键，轮椅便马上切换模式的话，若刚好在楼梯上发生这情况，乘客将会非常危险。



11b.

因此，轻触式屏幕的模式切换，需先按「模式」键，再按「OK」键才能成功切换模式。



11c.

在「攀梯」与「特斜」这两个模式下，即使误触「平衡按键」，自动平衡系统都不会关闭，这设定是为了防止在攀梯时因误触关闭「平衡按键」而发生意外。

疑问12. 越野号为何没有倒车警示？

12a.

经验丰富的电动轮椅使用者，都有足够的「倒车」经验，所以倒后行驶攀爬楼梯并非难事。



12b.

如果使用者需要倒车警示，可以要求代理商于右控制器的编程上加设，但每次将操纵杆后拉时便会发出警示声响，会令部份使用者感到烦厌，所以这功能不会设定为常规功能。



12c.

若有倒车困难的使用者，只要连续轻触「小后视画面」两次，主画面会切换成「大后视画面」，使用者便可以清晰看到身后的情况。



疑问13. 攀梯时要靠自己调节左右方向的原因

13a.

利用传感器去自动调节方向，很容易被外在因素影响而出错，例如梯级用了折射度高的光滑材料、梯级上有水渍、崩角或凹凸不平等，都会使传感失误。



13b.

当传感失误，传感器发出错误指令给方向操控系统时，轮椅便会失控地倾侧，乘客可能会失控并滚下楼梯。



13c.

即使感应器的科技已达至万无一失，而控制系统亦能做到配合无间，但开发所投入的资源必定所费不菲，加上如无人驾驶系统般的保险责任问题，必定会令产品售价大大提高，亦大大增加了消费者的负担。



13d.

本公司现正努力研发一套「传感扫描智能系统」，系统会自动扫描轮椅四周的环境，再给予使用者最适当的警告和建议，而最终决定权仍落在使用者身上，万一系统出错，仍有使用者作最后把关，让意外发生的机会率减至最低。



疑问14. 大光灯为何设置于车身两侧？

14a.

经常有人问，为何不将两颗大光灯设置于座椅的两侧，令平路模式时，灯光不会被前履带所阻挡？



14b.

越野号设置大光灯的目的，主要是为行走崎岖郊野道路和攀爬楼梯时所使用的，在使用这些模式时，灯光是不会被前履带所阻挡的。



14c.

最重要的是，如果大光灯设置在座椅的两侧，在攀爬楼梯时，灯光将会照不到楼梯，这麻烦将会更大呢！

